

**A) Lois de composition internes****1. Définition et exemples****Définition**

– Soit E un ensemble. Une loi de composition interne sur E est une application de $E \times E$ dans E . Si on la note : $\begin{cases} E \times E \rightarrow E \\ (a, b) \mapsto a * b \end{cases}$, on dit que $a * b$ est le composé de a et b pour la loi $*$.

Exemples

• Sur $E = \mathbb{Z}$, l'addition définie par $\begin{cases} \mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z} \\ (a, b) \mapsto a + b \end{cases}$, la multiplication $\begin{cases} \mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z} \\ (a, b) \mapsto a \times b \end{cases}$ et la soustraction $\begin{cases} \mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z} \\ (a, b) \mapsto a - b \end{cases}$ sont des lois de composition interne dans \mathbb{Z} .

1.2. Propriétés usuelles des lois internes**Définition 1**

– Soit $*$ une loi de composition interne sur un ensemble E . On dit que :

1 – la loi $*$ est commutative si pour tous les éléments x, y de E , on a : $(x * y = y * x)$.

2 – la loi $*$ est associative si pour tous les éléments x, y, z de E , on a : $((x * y) * z = x * (y * z))$.

Exemples

• L'addition et la multiplication dans $\mathbb{N}, \mathbb{Z}, \mathbb{Q}, \mathbb{R}$ et \mathbb{C} sont commutatives et associatives. Ce n'est pas le cas de la soustraction.

• La composition des applications dans $F(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ est associative, mais n'est pas commutative

Définition 2

Soit $*$ une loi de composition interne sur un ensemble E .

On dit que F est une partie stable de E pour $*$ si : $(\forall (x, y) \in F^2) : (x * y) \in F$

Définition 3

– Soit $*$ une loi interne sur un ensemble E . Un élément e de E est un élément neutre pour la loi $*$ si pour tout élément a de E on a : $(a * e = e * a = a)$.

Définition 4

– Soit $*$ une loi interne sur un ensemble E , possédant un élément neutre e et soit a un élément de E . On dit que a admet un symétrique b pour la loi $*$, si l'on a : $(a * b = b * a = e)$.

Définition 5

– Soit E un ensemble muni de deux lois de composition internes, notées \top et $*$. On dit que $*$ est distributive par rapport à \top si pour tous les éléments x, y, z de E , on a : $x*(y\top z) = (x*y)\top(x*z)$ et $(x\top y)*z = (x*z)\top(y*z)$.

B) GROUPE

– Soit E un ensemble muni d'une loi de composition interne $*$. On dit que $(E,*)$ est un groupe si la loi $*$ satisfait aux trois conditions suivantes :

1 – Elle est associative.

2 – Elle admet un élément neutre dans E .

3 – Chaque élément de E est symétrisable dans E (c'ad : admet un symétrique pour $*$).

Si de plus, la loi $*$ est commutative, on dit que le groupe est commutatif

Propriété caractéristique d'un sous groupe :

Soit $(G,*)$ un groupe . Une partie non vide E de G est un sous-groupe pour la loi $*$ ssi :

1) $E \subset G$ et $E \neq \emptyset$

2) $\forall (x, y) \in E^2, x*y \in E$ (E est une partie Stable)

3) $\forall x \in E, x' \in E$ (où x' est le symétrique de x dans $(G,*)$).

Equivaut aussi à :
$$\begin{cases} \forall (x, y) \in E^2, x*y \in E \\ \forall (x; y) \in E; x*y' \in E \quad (\text{ où } y' \text{ est le symétrique de } y \text{ dans } (G,*)). \end{cases}$$

C) HOMOMORPHISME-ISOMORPHISME

1) HOMOMORPHISME :

Définition :

Soient E et F deux ensembles munis respectivement de deux lois de compositions internes $*$ et \top .

Et soit f une application de E vers F .

On dit que f est un homomorphisme de $(E,*)$ vers (F,\top) si : $\forall (x, y) \in E^2 : f(x*y) = f(x)\top f(y)$

Exemples :

- L'application \ln est un homomorphisme de $(]0, +\infty[, \times)$ vers $(\mathbb{R}, +)$
- L'application \exp est un homomorphisme de $(\mathbb{R}, +)$ vers $(]0, +\infty[, \times)$
- L'application $x \mapsto ax$ ($a \in \mathbb{R}$) est un homomorphisme de $(\mathbb{R}, +)$ vers $(\mathbb{R}, +)$
- L'application $x \mapsto a^x$ ($a \in \mathbb{R}^{+*}$) est un homomorphisme de $(\mathbb{R}, +)$ vers (\mathbb{R}, \times)

Propriétés

Soit f un homomorphisme de $(E,*)$ vers (F,\top)

L'homomorphisme f transfère les propriétés de $(E,*)$ dans $(f(E), \top)$

Remarque :

Si f un homomorphisme surjectif de $(E,*)$ vers (F,\top) , et $(E,*)$ est un groupe, alors (F,\top) est un groupe .

2) ISOMOMORPHISME :

Définition :

Soient E et F deux ensembles munis respectivement de deux lois de compositions internes $*$ et T .

Et soit f une application de E vers F .

On dit que f est un isomorphisme de $(E,*)$ vers (F,T) si f est un homomorphisme bijectif.

Exemples :

- L'application \ln est un isomorphisme de $(]0,+\infty[, \times)$ vers $(\mathbb{R}, +)$
- L'application \exp est un isomorphisme de $(\mathbb{R}, +)$ vers $(]0,+\infty[, \times)$
- L'application $x \mapsto ax$ ($a \in \mathbb{R}^*$) est un isomorphisme de $(\mathbb{R}, +)$ vers $(\mathbb{R}, +)$
- L'application $x \mapsto a^x$ ($a \in \mathbb{R}^{+*}$) est un isomorphisme de $(\mathbb{R}, +)$ vers $(]0,+\infty[, \times)$

Propriétés

Soit f un isomorphisme de $(E,*)$ vers (F,T)

- L'isomorphisme f transfère les propriétés de $(E,*)$ dans (F,T)
- Si $(E,*)$ est un groupe, alors (F,T) est un groupe
- Si $(E,*)$ est un groupe commutatif, alors (F,T) est un groupe commutatif

D) ANNEAUX – CORPS :

1) ANNEAUX

Soit A un ensemble muni de deux L.C.I : $*$ et T

$$(A;*,T) \text{ est un anneau} \Leftrightarrow \begin{cases} (A;*) \text{ est un groupe commutatif} \\ T \text{ est associative dans } A \\ T \text{ est distributive par rapport à } * \text{ dans } A \end{cases}$$

Et si de plus T est commutative dans A , alors on dit que $(A;*,T)$ est un anneau commutatif

Si T admet un élément neutre dans A , alors on dit que $(A;*,T)$ est un anneau unitaire

Les diviseurs de zéro d'un anneau :

Soit $(A;*,T)$ un anneau de zéro e (e est l'élément neutre de $(A;*)$)

On dit que $a \in A - \{e\}$ est un diviseur de zéro pour l'anneau $(A;*,T)$, si :

$$\exists b \in A - \{e\}, aTb = e \text{ ou } bTa = e$$

ANNEAU INTEGRE:

On dit que l'anneau $(A; *, T)$ est INTEGRE, s'il n'admet pas de diviseurs de zéro,

Autrement dit : $(\forall (a, b) \in A^2) : [aTb = e \Rightarrow a = e \text{ ou } b = e]$

Exemple et contre-exemple :

$(\mathbb{Z}; +, \times); (\mathbb{Q}; +, \times); (\mathbb{R}; +, \times); (\mathbb{C}; +, \times)$ sont des anneaux intègres, tandis que :

$(M_2(\mathbb{R}); +, \times); (M_3(\mathbb{R}); +, \times)$ sont des anneaux non intègres

2) CORPS : soit A un ensemble muni de deux L.C.I : * et T

$$(A; *, T) \text{ est un corps} \Leftrightarrow \begin{cases} \bullet (A; *, T) \text{ est un anneau unitaire de zéro } e \\ \quad (e \text{ est l'élément neutre de } (A; *)) \\ \bullet \text{ Tout élément de } A - \{e\}, \text{ est symétrisable dans } A \end{cases}$$
$$\Leftrightarrow \begin{cases} \bullet (A; *) \text{ est un groupe commutatif} \\ \quad \text{d'élément neutre } e \\ \bullet (A^*; T) \text{ est un groupe } (A^* = A - \{e\}) \\ \bullet T \text{ est distributive par rapport à } * \text{ dans } A \end{cases}$$

Et si de plus T est commutative dans A , on dit que $(A; *, T)$ est un corps commutatif.

Propriété :

$(A; *, T)$ est un corps $\Rightarrow (A; *, T)$ est un anneau intègre.

E) Espace vectoriel réel

1) Loi de composition externe

Définition

Étant donnés deux ensembles E et G (non vides), toute application f de $E \times G$ vers G est appelée **loi de composition externe** sur G à composante dans E ; noté : ..

L'image de (α, x) par f est noté : $f(\alpha, x) = \alpha \cdot x$.

Exemples

1) $\mathbb{R} \times \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$

$$\left(\alpha, \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \right) \mapsto \alpha \cdot \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha a & \alpha c \\ \alpha b & \alpha d \end{pmatrix}$$

2) $\mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$(\alpha, (x, y)) \mapsto \alpha \cdot (x, y) = (\alpha x, \alpha y)$$

$$3) \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(\alpha, x) \mapsto \alpha \cdot x = \alpha x$$

$$4) \mathbb{R} \times \mathcal{F}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{F}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}) \text{ (} \mathcal{F}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}) \text{ est l'ensemble des fonctions de } \mathbb{R} \text{ vers } \mathbb{R} \text{.)}$$

$$(\alpha, f) \mapsto \alpha \cdot f / (\forall x \in \mathbb{R}) : (\alpha \cdot f)(x) = \alpha f(x)$$

2) Espace vectoriel réel

Définition

Soit E un ensemble non vide muni d'une loi de composition interne notée $+$ et d'une loi de composition externe notée \cdot .

On dit que $(E, +, \cdot)$ est un espace vectoriel réel (e.v.r) si :

1) $(E, +)$ est un groupe commutatif.

2) Pour tout $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ et tout $(x, y) \in E^2$ on a :

$$\blacksquare \alpha \cdot (x+y) = \alpha \cdot x + \alpha \cdot y$$

$$\blacksquare (\alpha + \beta) \cdot x = \alpha \cdot x + \beta \cdot x$$

$$\blacksquare \alpha \cdot (\beta \cdot x) = (\alpha\beta) \cdot x$$

$$\blacksquare 1 \cdot x = x$$

Attention

Ne pas considérer que toutes les lois de composition externe satisfait la 4ième condition ; exemple :

$$\mathbb{N}^* \times]0; +\infty[\rightarrow]0; +\infty[$$

$$(\alpha, x) \mapsto \alpha \cdot x = \alpha^x \quad (\alpha^x = e^{x \ln \alpha}) \quad 1 \cdot x = 1^x = 1 \neq x \quad (\text{si } x \neq 1)$$

Remarque

Les éléments de E s'appellent des vecteurs et les éléments de \mathbb{R} s'appellent des scalaires .

Exemples

a) $(\mathbb{R}, +, \cdot)$; $(\mathbb{C}, +, \cdot)$; $(\mathcal{M}_2(\mathbb{R}), +, \cdot)$; $(\mathcal{M}_3(\mathbb{R}), +, \cdot)$; $(\mathcal{F}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}), +, \cdot)$ et $(\mathbb{R}_n[X], +, \cdot)$ (ensemble des polynômes de degré inférieur à n) sont des (e.v.r).

b) $(\mathbb{R}^n, +, \cdot)$ est un e.v.r ($n \in \mathbb{N}^*$)

c) $(V_2, +, \cdot)$ et $(V_3, +, \cdot)$ sont des e.v.r.

3) Règles de Calcul dans un e.v.r

Soit $(E, +, \cdot)$ un espace vectoriel réel e.v.r et soit $(\vec{x}, \vec{y}) \in E^2$ et $\alpha \in \mathbb{R}$.

$$\blacksquare \alpha \cdot \vec{x} = \vec{0} \Rightarrow \alpha = 0 \text{ ou } \vec{x} = \vec{0}$$

$$\blacksquare \vec{a} + \vec{x} = \vec{b} \Rightarrow \vec{x} = \vec{b} - \vec{a}$$

$$\blacksquare \alpha \cdot (\vec{x} - \vec{y}) = \alpha \cdot \vec{x} - \alpha \cdot \vec{y}$$

4) Sous-Espace vectoriel

Définition

Soit $(E, +, \cdot)$ un espace vectoriel réel e.v.r et F une partie non vide de E .

On dit que $(F, +, \cdot)$ est un sous-espace vectoriel (s.e.v) de E , si $(F, +, \cdot)$ est un espace vectoriel réel (e.v.r).

Propriété : (Caractérisation d'un s.e.v)

Soit $(E, +, \cdot)$ un e.v.r

$$(F, +, \cdot) \text{ est un s.e.v de } E \Leftrightarrow \begin{cases} \neg F \neq \emptyset \text{ et } F \subset E \\ \neg F \text{ est stable pour } + \text{ c.à.d} \\ \forall (x, y) \in F; (x + y) \in F \\ \neg F \text{ est stable pour } \cdot \text{ c.à.d} \\ (\forall \alpha \in \mathbb{R})(\forall x \in F); \alpha \cdot x \in F \end{cases}$$

$$\text{Important} \Leftrightarrow \begin{cases} \neg F \neq \emptyset \text{ et } F \subset E \\ \neg (\forall (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2), (\forall (x, y) \in F^2) \\ \alpha \cdot x + \beta \cdot y \in F \end{cases}$$

Remarques

■ Tout s.e.v d'un e.v.r est un e.v.r.

■ Si $\vec{0} \notin F$ alors $(F, +, \cdot)$ n'est pas un sous-espace vectoriel de E .

Exemples²

Soit $E = \{(x, y) / x - 2y = 0\}$

Montrer que $(E, +, \cdot)$ est un s.e.v de $(\mathbb{R}^2, +, \cdot)$.

Solution :

■ On a : $E \subset \mathbb{R}^2$ et $E \neq \emptyset$ (car $0 - 2 \cdot 0 = 0$ donc $(0, 0) \in E$).

■ Soit $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ et $((x, y); (x', y')) \in E^2$

$$\begin{aligned} \alpha \cdot (x, y) + \beta \cdot (x', y') &= (\alpha \cdot x, \alpha \cdot y) + (\beta \cdot x', \beta \cdot y') \\ &= (\alpha \cdot x + \beta \cdot x', \alpha \cdot y + \beta \cdot y') \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Et } \alpha \cdot x + \beta \cdot x' - 2(\alpha \cdot y + \beta \cdot y') &= \alpha \cdot x - 2\alpha \cdot y + \beta \cdot x' - 2\beta \cdot y' \\ &= \alpha \cdot \underbrace{(x - 2y)}_{=0} + \beta \cdot \underbrace{(x' - 2y')}_{=0} \\ &= 0 \end{aligned}$$

Donc : $\alpha \cdot (x, y) + \beta \cdot (x', y') \in E$

Alors $(E, +, \cdot)$ est un s.e.v de $(\mathbb{R}^2, +, \cdot)$.

Application

Soit $E = \left\{ M(a, b) = \begin{pmatrix} a & 2b \\ -b & a \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) / (a, b) \in \mathbb{R}^2 \right\}$

Montrer que $(E, +, \cdot)$ est un S.E.V de $(\mathcal{M}_2(\mathbb{R}), +, \cdot)$.

Solution

■ On a : $E \subset \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ et $E \neq \emptyset$ (car $M(0,0) \in E$).

■ Soit $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ et $(M(x, y); M(x', y')) \in E^2$

$$\begin{aligned}\alpha \cdot M(x, y) + \beta \cdot M(x', y') &= \alpha \cdot \begin{pmatrix} x & 2y \\ -y & x \end{pmatrix} + \beta \cdot \begin{pmatrix} x' & 2y' \\ -y' & x' \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \alpha \cdot x & 2\alpha \cdot y \\ -\alpha \cdot y & \alpha \cdot x \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \beta \cdot x' & 2\beta \cdot y' \\ -\beta \cdot y' & \beta \cdot x' \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \alpha \cdot x + \beta \cdot x' & 2\alpha \cdot y + 2\beta \cdot y' \\ -\alpha \cdot y - \beta \cdot y' & \alpha \cdot x + \beta \cdot x' \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \alpha \cdot x + \beta \cdot x' & 2(\alpha \cdot y + \beta \cdot y') \\ -(\alpha \cdot y + \beta \cdot y') & \alpha \cdot x + \beta \cdot x' \end{pmatrix} \\ &= M(\alpha \cdot x + \beta \cdot x', \alpha \cdot y + \beta \cdot y')\end{aligned}$$

Donc $(\alpha \cdot M(x, y) + \beta \cdot M(x', y')) \in E$; car $(\alpha \cdot x + \beta \cdot x', \alpha \cdot y + \beta \cdot y') \in \mathbb{R}^2$

Alors $(E, +, \cdot)$ est un S.E.V de $(\mathcal{M}_2(\mathbb{R}), +, \cdot)$.

Remarque 1

Si on veut montrer que $(E, +, \cdot)$ est un e.v.r ; on démontre que $(E, +, \cdot)$ est un s.e. v de $(\mathcal{M}_2(\mathbb{R}), +, \cdot)$.

Remarque 1

Si on veut montrer que $(E, +, *)$ est un Anneau (ou Corps), on utilise le fait que $(E, +, \cdot)$ est un s.e. v, donc $(E, +)$ est un groupe commutatif.